

ICS 33.050

CCS M 30

# 团 体 标 准

T/TAF 075.1—2022

代替 T/TAF 036—2019

## 支持北斗的移动通信终端定位技术要求及 测试方法 第1部分：射频最小性能

Technical requirements and test methods for positioning of wireless  
devices supporting Beidou navigation system—  
Part 1: RF minimum performance

2022-07-01 发布

2022-07-01 实施

电信终端产业协会 发布

## 目 次

前言 .....	II
1 范围 .....	1
2 规范性引用文件 .....	1
3 术语和定义 .....	1
4 缩略语 .....	1
5 测试概述 .....	2
5.1 测试环境说明 .....	2
5.2 终端信息 .....	2
6 射频最小性能测试 .....	2
6.1 自治卫星定位 .....	2
6.2 网络辅助定位 .....	24
附录 A (资料性) 自治卫星定位测试连接图 .....	28
附录 B (资料性) GNSS 场景相对信号功率 .....	29

## 前 言

本文件按照GB/T 1.1—2020《标准化工作导则 第1部分：标准化文件的结构和起草规则》的规定起草。

本文件是T/TAF 075《支持北斗的移动通信终端定位技术要求及测试方法》的第1部分，已经发布了以下部分：

- 支持北斗的移动通信终端定位技术要求及测试方法 第1部分：射频最小性能；
- 支持北斗的移动通信终端定位技术要求及测试方法 第2部分：控制面协议一致性；
- 支持北斗的移动通信终端定位技术要求及测试方法 第3部分：用户面协议一致性；
- 支持北斗的移动通信终端定位技术要求及测试方法 第4部分：空间射频性能。

本文件替代T/TAF 036—2019《支持北斗的移动通信终端定位技术要求及测试方法 第1部分：射频最小性能》，与T/TAF 036—2019相比，除结构调整和编辑性改动外，主要技术变化如下：

- a) 增加了“网络辅助定位子测试项”（见5.2）；
- b) 增加了“网络辅助定位性能测试”（见5.2.1）。

请注意本文件的某些内容可能涉及专利。本文件的发布机构不承担识别专利的责任。

本文件由电信终端产业协会提出并归口。

本文件起草单位：中国信息通信研究院、荣耀终端有限公司、华为终端有限公司、维沃移动通信有限公司、司南信通（北京）科技有限公司、中国电子科技集团公司第五十四研究所、深圳市赛伦北斗科技有限责任公司。

本文件主要起草人：戴巡、袁涛、何伟、石磊、陈天明、张钦娟、张维伟、王桂娟、柳恒、邵青、陈新玥、袁从增、赵登、寇力。

本文件及其他所替代文件的历次版本发布情况为：

- 2019年首次发布为 T/TAF 036—2019《支持北斗的移动通信终端定位技术要求及测试方法 第1部分：射频最小性能》；
- 本次为第一次修订。

# 支持北斗的移动通信终端定位技术要求及测试方法

## 第 1 部分：射频最小性能

### 1 范围

本文件主要规定了支持北斗的移动通信终端定位技术要求及测试方法，涉及支持控制面/用户面北斗定位的射频最小性能，自治北斗定位性能。

本文件适用于R12及以上的终端；射频最小性能要求指标适用于智能手机终端。

### 2 规范性引用文件

下列文件中的内容通过文中的规范性引用而构成本文件必不可少的条款。其中，注日期的引用文件，仅该日期对应的版本适用于本文件；不注日期的引用文件，其最新版本（包括所有的修改单）适用于本文件。

3GPP TS 37.571-1 通用陆地无线接入和演进通用陆地无线接入和演进分组核心：用户设备定位一致性规范；第一部分：一致性测试规范 (Universal Terrestrial Radio Access (UTRA) and Evolved UTRA (E-UTRA) and Evolved Packet Core (EPC); User Equipment (UE) conformance specification for UE positioning; Part 1: Conformance test specification)

3GPP TS 37.571-2 通用陆地无线接入和演进通用陆地无线接入和演进分组核心：用户设备定位一致性规范；第二部分：协议一致性 (Universal Terrestrial Radio Access (UTRA) and Evolved UTRA (E-UTRA) and Evolved Packet Core (EPC); User Equipment (UE) conformance specification for UE positioning; Part 2: Protocol conformance)

3GPP TS 37.571-3 通用陆地无线接入和演进通用陆地无线接入和演进分组核心：用户设备定位一致性规范；第三部分：实施一致性声明 (Universal Terrestrial Radio Access (UTRA) and Evolved UTRA (E-UTRA) and Evolved Packet Core (EPC); User Equipment (UE) conformance specification for UE positioning; Part 3: Implementation Conformance Statement (ICS))

3GPP TS 37.571-4 通用陆地无线接入和演进通用陆地无线接入和演进分组核心：用户设备定位一致性规范；第四部分：测试套件 (Universal Terrestrial Radio Access (UTRA) and Evolved UTRA (E-UTRA) and Evolved Packet Core (EPC); User Equipment (UE) conformance specification for UE positioning; Part 4: Test suites)

3GPP TS 37.571-5 通用陆地无线接入和演进通用陆地无线接入和演进分组核心：用户设备定位一致性规范；第五部分：测试场景和辅助数据 (Universal Terrestrial Radio Access (UTRA) and Evolved UTRA (E-UTRA) and Evolved Packet Core (EPC); User Equipment (UE) conformance specification for UE positioning; Part 5: Test scenarios and assistance data)

### 3 术语和定义

本文件没有需要界定的术语和定义。

### 4 缩略语

下列缩略语适用于本文件。

BDS: 北斗卫星定位系统 (BeiDou Navigation Satellite System)

GPS: 全球定位系统 (Global Positioning System)

GNSS: 全球导航卫星系统 (Global Navigation Satellite System)

LCS: 位置服务 (Location Services)

SV ID: 空间设备识别码 (Space Vehicle Identity)

TTF: 首次定位时间 (Time To First Fix)

## 5 测试概述

### 5.1 测试环境说明

一致性测试对温度、湿度、电压等测试环境的具体测试要求如下:

——温度: 15°C~35°C;

——相对湿度: 35%~75%;

——电源: 厂家给出的标称值。

一致性测试采用被测终端与系统通过射频线缆互联的测试方式。具体连接图如附录 A。

### 5.2 终端信息

表 1 列出终端生产厂商准备进行测试前需要提供的信息。

表 1 测试测试前厂商应提供的信息

序号	内容
1	终端型号标识、芯片型号
2	硬件及软件版本编号
3	终端进行测试的必要性设备信息, 例如连接电缆、连接器、电源需求、配置编程信息等。
4	终端支持的功能和技术特性 (如 pics 表格)

## 6 射频最小性能测试

### 6.1 自治卫星定位

#### 6.1.1 自治 GPS 定位

##### 6.1.1.1 接收机灵敏度

接收机灵敏度用于验证终端在弱卫星信号条件下, 冷启动时的首次定位性能。

##### 6.1.1.1.1 最小性能要求

接收机灵敏度测试在表 2 参数下应满足表 3 所规定的精度和响应时间。

表2 测试参数

参数		单位	值
GPS系统卫星数	总卫星数	-	8
	高功率信号卫星数	-	1
	低功率信号卫星数	-	7
HDOP范围			1.1 to 1.6
传播条件		-	AWGN
参考高信号功率		dBm	TBD
参考低信号功率		dBm	TBD

表3 最小性能要求

成功率	2-D定位误差	最大响应时间
95 %	100 米	120秒

#### 6.1.1.1.2 初始化状态

测试环境如5.1节中定义。

- a) 如附录A所示，将测试系统连到UE定位天线连接头上。
- b) 对于TS 37.571-5中的GNSS 场景#1，按测试参数表设置参数。从3GPP TS 37.571-5 6.2.1.2 模拟的星座表格中选择首个卫星SV ID作为高功率的卫星。
- c) 打开UE。

#### 6.1.1.1.3 测试步骤

- a) 如TS 37.571-5的 6.2.1.2，开启GNSS 场景 #1，根据TS 37.571-5 6.2.1.2.6描述的方法，UE位置随机位于参考位置3 km以内，UE的高度随机位于参考椭球面高度0 m 到 500 m之间；
- b) 启动UE定位功能，删除UE上所有位置相关信息，包括历书、星历、时间、位置等；
- c) 如果UE在最大响应时间内，返回一个有效的定位结果，记录结果并根据步骤d) 进行处理。如果UE在最大响应时间内没有返回有效结果，记录为一次测试失败结果；
- d) 读取定位结果，与步骤a) 中UE使用的仿真位置信息对比，计算二维定位误差。将二维定位误差与测试要求中的数值比较，记录一次定位成果结果或定位失败结果；
- e) 用GNSS场景#2取代场景#1，重复步骤a) 到d)，这样参考位置会发生足够变化。选择相关表格中定义的第一颗卫星SV ID作为高信号功率的卫星进行TS 37.571-5 6.2.1.2的仿真。在步骤a) 中UE的位置和高度都使用新的随机数值。
- f) 重复步骤a) 到e) 直到满足测试要求。每次使用场景#1 或 #2时，GNSS场景的开始时间将比上次使用时延后2分钟。一旦一个场景达到其运行时间，从起始时间重新开始。每次使用场景 #1 或 #2时，从相关表格中选择上次使用的下一颗卫星SV ID作为高信号功率的卫星进行TS 37.571-5 6.2.1.2的仿真。

#### 6.1.1.1.4 测试要求

UE 在表 4 参数下要满足表 5 中的要求和成功率，根据 37.571-1 附录 D，其置信水平为 95%。

表4 测试参数

参数		单位	值
GPS系统卫星数	总卫星数	-	8
	高功率信号卫星数	-	1
	低功率信号卫星数	-	7
HDOP范围			1.1 to 1.6
传播条件		-	AWGN
参考高信号功率		dBm	TBD
参考低信号功率		dBm	TBD

表5 性能要求

成功率	2-D定位误差	最大响应时间
95 %	101.3米	120.3秒

#### 6.1.1.2 标称精度

标称精度用于验证终端在没有有效的历书、星历、时间和本机概略位置信息时，在静态理想信号条件下，冷启动时的首次定位性能。

##### 6.1.1.2.1 最小性能要求

标称精度在表6参数下应满足表7所规定的精度和冷启动首次定位时间。

表6 测试参数

参数	单位	值
GPS系统卫星总数	-	8
HDOP范围		1.1到1.6
传播条件	-	AWGN
参考信号功率	dBm	-130

表7 最小性能要求

成功率	2-D定位误差	最大冷启动首次定位时间
95 %	30米	120秒

##### 6.1.1.2.2 初始化状态

测试环境如5.1节中定义。

- 如附录A所示，将测试系统连到UE定位天线连接头上。
- 对于TS 37.571-5 6.2.1.2.1 GNSS Scenario #1 Sub-Test 1，按测试参数表设置参数。
- 打开UE。

### 6.1.1.2.3 测试步骤

- a) 开启TS 37.571-5 6.2.1.2.1 GNSS Scenario #1 Sub-Test 1, 根据TS 37.571-5 6.2.1.2.6描述的方法, UE位置随机位于参考位置3km以内, UE的高度随机位于参考椭球面高度0m到500m之间;
- b) 启动UE定位功能, 删除UE上所有位置相关信息, 包括历书、星历、时间、位置等;
- c) 如果UE在最大冷启动首次定位时间内, 返回一个有效的定位结果, 记录结果并根据步骤d) 进行处理。如果UE在最大冷启动首次定位时间内没有返回有效结果, 记录为一次测试失败结果;
- d) 读取定位结果, 与步骤a) 中UE使用的仿真位置信息对比, 计算二维定位误差。将二维定位误差与测试要求中的数值比较, 记录一次定位成果结果或定位失败结果;
- e) 用TS 37.571-5 6.2.1.2.2 GNSS Scenario #2 取代 6.2.1.2.1 GNSS Scenario #1, 重复步骤a) 到d), 这样参考位置会发生足够变化。在步骤a) 中UE的位置和高度都使用新的随机数值。
- f) 重复步骤a) 到e) 直到满足测试要求。每次使用场景GNSS#1或#2时, GNSS场景的开始时间将比上次使用时延后2分钟。一旦一个场景达到其运行时间, 从起始时间重新开始。

### 6.1.1.2.4 测试要求

UE 在表 6 参数下要满足表 8 中的要求和成功率, 根据 37.571-1 附录 D, 其置信水平为 95%。

表 8 性能要求

成功率	2-D定位误差	最大冷启动首次定位时间
95 %	31.3米	120.3秒

### 6.1.1.3 动态范围

#### 6.1.1.3.1 最小性能要求

动态范围测试在表9参数下应满足表10所规定的精度和响应时间。

表 9 测试参数

参数	单位	值
GPS系统卫星数	-	6
HDOP范围		1.4 到 2.1
传播条件	-	AWGN
卫星1信号功率	dBm	TBD
卫星2信号功率	dBm	TBD
卫星3信号功率	dBm	TBD
卫星4信号功率	dBm	TBD
卫星5信号功率	dBm	TBD
卫星6信号功率	dBm	TBD



表 10 最小性能要求

成功率	2-D定位误差	最大响应时间
95 %	100 米	120秒

### 6.1.1.3.2 初始化状态

测试环境如5.1节中定义。

- a) 如附录A所示，将测试系统连到UE定位天线连接头上。
- b) 对于TS 37.571-5中的GNSS 场景 #1，按测试参数表设置参数。
- c) 打开UE。

### 6.1.1.3.3 测试步骤

- a) 如TS 37.571-5的 6.2.1.2，开启GNSS 场景 #1，根据TS 37.571-5 6.2.1.2.6描述的方法，UE位置随机位于参考位置3 km以内，UE的高度随机位于参考椭球面高度0 m 到 500 m之间；
- b) 启动UE定位功能，删除UE上所有位置相关信息，包括历书、星历、时间、位置等；
- c) 如果UE在最大响应时间内，返回一个有效的定位结果，记录结果并根据步骤d) 进行处理。如果UE在最大响应时间内没有返回有效结果，记录为一次测试失败结果；
- d) 读取定位结果，与步骤a) 中UE使用的仿真位置信息对比，计算二维定位误差。将二维定位误差与测试要求中的数值比较，记录一次定位成果结果或定位失败结果；
- e) 用GNSS场景#2取代场景#1，重复步骤a) 到d) ，这样参考位置会发生足够变化。在步骤a) 中UE的位置和高度都使用新的随机数值。
- f) 重复步骤a) 到e) 直到满足测试要求。每次使用场景#1 或 #2时，GNSS场景的开始时间将比上次使用时延后2分钟。一旦一个场景达到其运行时间，从起始时间重新开始。

### 6.1.1.3.4 测试要求

UE 要在表 11 测试参数下满足表 12 中的要求和成功率，根据 37.571-1 附录 D，其置信水平为 95%。

表 11 测试参数

参数	单位	值
GPS系统卫星数	-	6
HDOP范围	-	1.4 到 2.1
传播条件	-	AWGN
卫星1信号功率	dBm	TBD
卫星2信号功率	dBm	TBD
卫星3信号功率	dBm	TBD
卫星4信号功率	dBm	TBD
卫星5信号功率	dBm	TBD
卫星6信号功率	dBm	TBD

表 12 性能要求

成功率	2-D定位误差	最大响应时间
95 %	101.3米	120.3秒

#### 6.1.1.4 多径场景

##### 6.1.1.4.1 最小性能要求

多径场景测试在表13参数下应满足表14所规定的精度和响应时间。

表 13 测试参数

参数	单位	值
GPS系统卫星数(卫星1, 2 不受多径影响) (卫星 3, 4, 5 受多径影响)	-	5
HDOP 范围	-	1.8 to 2.5
卫星1, 2的参考信号功率	dBm	-130
卫星3, 4, 5的参考信号功率	dBm	视距信号TBD, 多径信号TBD

表 14 最小性能要求

成功率	2-D定位误差	最大响应时间
95 %	100 米	120秒

##### 6.1.1.4.2 初始化状态

测试环境如5.1节中定义。

- 如附录A所示, 将测试系统连到UE定位天线连接头上。
- 对于TS 37.571-5中的GNSS 场景 #1, 按测试参数表设置参数。
- 打开UE。

##### 6.1.1.4.3 测试步骤

- 如TS 37.571-5的 6.2.1.2, 开启GNSS 场景 #1, 根据TS 37.571-5 6.2.1.2.6描述的方法, UE位置随机位于参考位置3 km以内, UE的高度随机位于参考椭球面高度0 m 到 500 m之间, 多径模型中两条径的初始相位差在0到 $2\pi$ 之间随机选择。
- 启动UE定位功能, 删除UE上所有位置相关信息, 包括历书、星历、时间、位置等;
- 如果UE在最大响应时间内, 返回一个有效的定位结果, 记录结果并根据步骤d) 进行处理。如果UE在最大响应时间内没有返回有效结果, 记录为一次测试失败结果;
- 读取定位结果, 与步骤a) 中UE使用的仿真位置信息对比, 计算二维定位误差。将二维定位误差与测试要求中的数值比较, 记录一次定位成果结果或定位失败结果;

- e) 用GNSS场景#2取代场景#1, 重复步骤a)到d), 这样参考位置会发生足够变化。在步骤a)中 UE的位置和高度都使用新的随机数值。
- f) 重复步骤a)到e)直到满足测试要求。每次使用场景#1 或 #2时, GNSS场景的开始时间将比上次使用时延后2分钟。一旦一个场景达到其运行时间, 从起始时间重新开始。

#### 6.1.1.4.4 测试要求

UE要在表15测试参数下满足表16中的要求和成功率, 根据37.571-1附录D, 其置信水平为95%。

表15 测试参数

参数	单位	值
GPS系统卫星数(卫星1, 2 不受多径影响) (卫星3, 4, 5 受多径影响)	-	5
HDOP 范围	-	1.8 to 2.5
卫星1, 2的参考信号功率	dBm	-130
卫星3, 4, 5的参考信号功率	dBm	视距信号TBD, 多径信号TBD

表16 性能要求

成功率	2-D定位误差	最大响应时间
95 %	101.3米	120.3秒

#### 6.1.1.5 移动场景和周期更新

UE在宽940米长1440米的圆角矩形轨迹上移动, 见图1。首先定义初始参考位置, 随后在250米内加速到100公里/小时; UE在400米内维持该速度; 然后在250米内减速到25公里/小时; 然后, UE转弯90度, 转弯半径为20米, 速度为25公里/小时; 随后, 在250米内加速到100公里/小时。此序列被重复以完成整个矩形轨迹。

表17 轨迹参数

参数	距离(米)	速度(公里/小时)
111, 115, 121, 125	20	25
112, 114, 122, 124	250	25 到100和100 到25
113	400	100
123	900	100

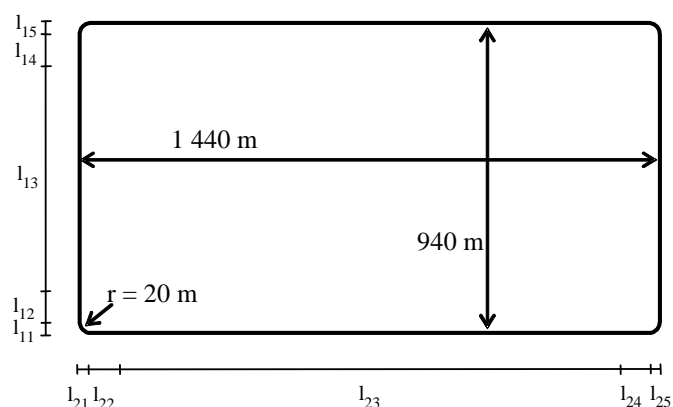


图1 移动场景和周期更新测试用例的矩形轨迹

#### 6.1.1.5.1 最小性能要求

首次位置估计上报后，周期上报的位置估计在表18的测试参数下应满足表19中的要求。

表18 测试参数

参数	单位	值
卫星总数	-	5
HDOP范围		1.8 to 2.5
传播条件	-	AWGN
参考信号功率	dBm	TBD

表19 最小要求

成功率	2-D定位误差	周期性上报间隔
95 %	100米	2 秒

#### 6.1.1.5.2 初始化状态

测试环境如5.1节中定义。

- 如附录A所示，将测试系统连到UE定位天线连接头上。
- 对于TS 37.571-5中的GNSS 场景 #5，按测试参数表设置参数。
- 打开UE。

#### 6.1.1.5.3 测试步骤

- 如TS 37.571-5的 6.2.1.2，开启GNSS 场景 #5；
- 启动UE定位功能，删除UE上所有位置相关信息，包括历书、星历、时间、位置等；
- 记录接收到的有效定位结果，记录接收的时间。如果接收时间和上次接收时间的差值大于2.5秒，则记录一次定位失败点。否则，按步骤d) 处理此结果。

- d) 将定位信息与步骤a)中UE使用的仿真位置信息对比,计算二维定位误差。将二维定位误差与测试要求的数值比较,记录一次定位成果结果或定位失败结果;
- e) 如果UE发送的第一个定位结果于GNSS开始场景前240秒,提前结束测试。否则收集定位结果持续900秒,从步骤3中记录的时间开始。如果连续两次定位的时间差大于240秒,提前结束测试。根据测试要求,利用搜集的定位成功点和定位失败点来确定成功或失败。

#### 6.1.1.5.4 测试要求

UE在表18的参数下要满足表20中的要求和成功率,根据37.571-1附录D,其置信水平为95%。

表20 性能要求

成功率	2-D定位误差	周期更新间隔
95 %	101.3 m	1.5s-2.5s

### 6.1.2 自治北斗定位

#### 6.1.2.1 接收机灵敏度

接收机灵敏度用于验证终端在弱卫星信号条件下,冷启动时的首次定位性能。

##### 6.1.2.1.1 最小性能要求

捕获灵敏度测试在表21参数下应满足表22所规定的精度和响应时间。

表21 测试参数

参数	单位	值	
北斗系统卫星数	总卫星数	-	6
	高功率信号卫星数	-	1
	低功率信号卫星数	-	5
HDOP范围		1.4 到2.1	
传播条件	-	AWGN	
参考高信号功率	dBm	TBD	
参考低信号功率	dBm	TBD	

表22 最小性能要求

成功率	2-D定位误差	最大响应时间
95 %	100 米	120秒

##### 6.1.2.1.2 初始化状态

测试环境如5.1节中定义。

- a) 如附录A所示,将测试系统连到UE定位天线连接头上。

- b) 对于 TS 37.571-56.2.1.2 中的 GNSS 场景 #1，按测试参数表设置参数。从 3GPP TS 37.571-56.2.1.2 模拟的星座表格中选择首个卫星 SV ID 作为高功率的卫星。
- c) 打开 UE。

#### 6.1.2.1.3 测试步骤

- a) 如 TS 37.571-5 的 6.2.1.2，开启 GNSS 场景 #1，根据 TS 37.571-5 6.2.1.2.6 描述的方法，UE 位置随机位于参考位置 3 km 以内，UE 的高度随机位于参考椭球面高度 0 m 到 500 m 之间；
- b) 启动 UE 定位功能，删除 UE 上所有位置相关信息，包括历书、星历、时间、位置等；
- c) 如果 UE 在最大响应时间内，返回一个有效的定位结果，记录结果并根据步骤 d) 进行处理。如果 UE 在最大响应时间内没有返回有效结果，记录为一次测试失败结果；
- d) 读取定位结果，与步骤 a) 中 UE 使用的仿真位置信息对比，计算二维定位误差。将二维定位误差与测试要求中的数值比较，记录一次定位成果结果或定位失败结果；
- e) 用 GNSS 场景 #2 取代场景 #1，重复步骤 a) 到 d)，这样参考位置会发生足够变化。对于 GNSS-1，选择相关表格中定义的第一颗卫星 SV ID 作为高信号功率的卫星进行 TS 37.571-56.2.1.2 的仿真。在步骤 a) 中 UE 的位置和高度都使用新的随机数值。

注：GNSS-1 指的是有高功率卫星的系统，对于支持北斗的接收机来说，GNSS-1 为 BDS。

- f) 重复步骤 a) 到 e) 直到满足测试要求。每次使用场景 #1 或 #2 时，GNSS 场景的开始时间将比上次使用时延后 2 分钟。一旦一个场景达到其运行时间，从起始时间重新开始。每次使用场景 #1 或 #2 时，对 GNSS-1 来说，从相关表格中选择上次使用的下一颗卫星 SV ID 作为高信号功率的卫星进行 TS 37.571-56.2.1.2 的仿真。

#### 6.1.2.1.4 测试要求

UE 在表 23 参数下要满足表 24 中的要求和成功率，根据 37.571-1 附录 D，其置信水平为 95%。

表 23 测试参数

参数		单位	值
北斗系统卫星数	总卫星数	-	6
	高功率信号卫星数	-	1
	低功率信号卫星数	-	5
HDOP 范围			1.4 到 2.1
传播条件		-	AWGN
参考高信号功率		dBm	TBD
参考低信号功率		dBm	TBD

表 24 性能要求

成功率	2-D 定位误差	最大响应时间
95 %	101.3 米	120.3 秒

#### 6.1.2.2 标称精度

标称精度用于验证终端在没有有效的历书、星历、时间和本机概略位置信息时，在静态理想信号条件下，冷启动时的首次定位性能。

#### 6.1.2.2.1 最小性能要求

冷启动首次定位标称精度在表25参数下应满足表26所规定的精度和冷启动首次定位时间。

表 25 测试参数

参数	单位	值
北斗系统卫星总数	-	6
HDOP范围		1.4 到2.1
传播条件	-	AWGN
参考信号功率	dBm	-128.5

表 26 最小性能要求

成功率	2-D定位误差	最大冷启动首次定位时间
95 %	15米	120秒

#### 6.1.2.2.2 初始化状态

测试环境如5.1节中定义。

- 如附录A所示，将测试系统连到UE定位天线连接头上。
- 对于TS 37.571-56.2.1.2.1 GNSS Scenario #1Sub-Test 9，按测试参数表设置参数。
- 打开UE。

#### 6.1.2.2.3 测试步骤

- 开启3GPP TS 37.571-5 6.2.1.2.1GNSS Scenario #1Sub-Test 9，根据3GPP TS 37.571-5 6.2.1.2.6描述的方法，UE位置随机位于参考位置3km以内，UE的高度随机位于参考椭球面高度0m到500m之间；
- 启动UE定位功能，删除UE上所有位置相关信息，包括历书、星历、时间、位置等；
- 如果UE在最大冷启动首次定位时间内，返回一个有效的定位结果，记录结果并根据步骤d) 进行处理。如果UE在最大冷启动首次定位时间内没有返回有效结果，记录为一次测试失败结果；
- 读取定位结果，与步骤a) 中UE使用的仿真位置信息对比，计算二维定位误差。将二维定位误差与测试要求中的数值比较，记录一次定位成果结果或定位失败结果；
- 用3GPP TS 37.571-5 6.2.1.2.2GNSS Scenario #2 取代 6.2.1.2.1 GNSS Scenario #1，重复步骤a) 到d)，这样参考位置会发生足够变化。在步骤a) 中UE的位置和高度都使用新的随机数值。
- 重复步骤a) 到e) 直到满足测试要求。每次使用GNSS场景#1或#2时，GNSS场景的开始时间将比上次使用时延后2分钟。一旦一个场景达到其运行时间，从起始时间重新开始。

#### 6.1.2.2.4 测试要求

UE 在表 25 参数下要满足表 27 中的要求和成功率，根据 37.571-1 附录 D，其置信水平为 95%。

表 27 性能要求

成功率	2-D定位误差	最大冷启动首次定位时间
95 %	16.3米	120.3秒

### 6.1.2.3 动态范围

#### 6.1.2.3.1 最小性能要求

动态范围测试在表28参数下应满足表29所规定的精度和响应时间。

表 28 测试参数

参数	单位	值	
北斗系统卫星数	总卫星数	-	6
	高功率信号卫星数	-	2
	低功率信号卫星数	-	4
HDOP范围		1.4 到2.1	
传播条件	-	AWGN	
参考高信号功率	dBm	TBD	
参考低信号功率	dBm	TBD	

表 29 最小性能要求

成功率	2-D定位误差	最大响应时间
95 %	100 米	120秒

#### 6.1.2.3.2 初始化状态

测试环境如5.1节中定义。

- 如附录A所示，将测试系统连到UE定位天线连接头上。
- 对于3GPP TS 37.571-5 6.2.1.2中的GNSS 场景 #1，按测试参数表设置参数。
- 打开UE。

#### 6.1.2.3.3 测试步骤

- 如3GPP TS 37.571-5的 6.2.1.2，开启GNSS 场景 #1，根据3GPP TS 37.571-5 6.2.1.2.6描述的方法，UE位置随机位于参考位置3 km以内，UE的高度随机位于参考椭球面高度0 m 到 500 m之间；
- 启动UE定位功能，删除UE上所有位置相关信息，包括历书、星历、时间、位置等；
- 如果UE在最大响应时间内，返回一个有效的定位结果，记录结果并根据步骤d) 进行处理。如果UE在最大响应时间内没有返回有效结果，记录为一次测试失败结果；
- 读取定位结果，与步骤a) 中UE使用的仿真位置信息对比，计算二维定位误差。将二维定位误差与测试要求中的数值比较，记录一次定位成果结果或定位失败结果；



- e) 用GNSS场景#2取代场景#1, 重复步骤a)到d), 这样参考位置会发生足够变化。在步骤a)中 UE的位置和高度都使用新的随机数值。
- f) 重复步骤a)到e)直到满足测试要求。每次使用场景#1或#2时, GNSS场景的开始时间将比上次使用时延后2分钟。一旦一个场景达到其运行时间, 从起始时间重新开始。

#### 6.1.2.3.4 测试要求

UE要在表30的测试参数下满足表31的要求和成功率, 根据37.571-1附录D, 其置信水平为95%。

表30 测试参数

参数		单位	值
北斗系统卫星数	总卫星数	-	6
	高功率信号卫星数	-	2
	低功率信号卫星数	-	4
HDOP范围			1.4 到2.1
传播条件		-	AWGN
参考高信号功率		dBm	TBD
参考低信号功率		dBm	TBD

表31 性能要求

成功率	2-D定位误差	最大响应时间
95 %	101.3米	120.3秒

#### 6.1.2.4 多径场景

##### 6.1.2.4.1 最小性能要求

多径场景测试在表32参数下应满足表33所规定的精度和响应时间。

表32 测试参数

参数		单位	值
北斗系统卫星数	总卫星数	-	6
	单径信道卫星数	-	2
	两径信道卫星数	-	4
HDOP范围			1.4 to 2.1
传播条件		-	AWGN
参考信号功率		dBm	TBD

表 33 最小性能要求

成功率	2-D定位误差	最大响应时间
95 %	100 米	120秒

#### 6.1.2.4.2 初始化状态

测试环境如5.1节中定义。

- 如附录A所示，将测试系统连到UE定位天线连接头上。
- 对于3GPP TS 37.571-56.2.1.2中的GNSS 场景 #1，按测试参数表设置参数。
- 打开UE。

#### 6.1.2.4.3 测试步骤

- 如3GPP TS 37.571-5的 6.2.1.2，开启GNSS 场景 #1，根据3GPP TS 37.571-5 6.2.1.2.6描述的方法，UE位置随机位于参考位置3 km以内，UE的高度随机位于参考椭球面高度0 m 到 500 m之间，多径模型中两条径的初始相位差在0到 $2\pi$ 之间随机选择。
- 对UE发送冷启动命令。
- 如果UE在最大响应时间内，返回一个有效的定位结果，记录结果并根据步骤d) 进行处理。如果UE在最大响应时间内没有返回有效结果，记录为一次测试失败结果；
- 读取定位结果，与步骤a) 中UE使用的仿真位置信息对比，计算二维定位误差。将二维定位误差与测试要求中的数值比较，记录一次定位成果结果或定位失败结果；
- 用GNSS场景#2取代场景#1，重复步骤a) 到d)，这样参考位置会发生足够变化。在步骤a) 中UE的位置和高度都使用新的随机数值。
- 重复步骤a) 到e) 直到满足测试要求。每次使用场景#1或#2时，GNSS场景的开始时间将比上次使用时延后2分钟。一旦一个场景达到其运行时间，从起始时间重新开始。

#### 6.1.2.4.4 测试要求

UE 要在表 32 测试参数下满足表 34 中的要求和成功率，根据 37.571-1 附录 D，其置信水平为 95%。

表 34 性能要求

成功率	2-D定位误差	最大响应时间
95 %	101.3米	120.3秒

#### 6.1.2.5 移动场景和周期更新

##### 6.1.2.5.1 最小性能要求

首次位置估计上报后，周期上报的位置估计在表35测试参数下应满足表36中的要求。

表 35 测试参数

参数	单位	值
北斗系统卫星总数	-	6

表 35 测试参数 (续)

参数	单位	值
HDOP范围		1.4 to 2.1
传播条件	-	AWGN
参考信号功率	dBm	TBD

表 36 最小要求

成功率	2-D定位误差	周期性上报间隔
95 %	50米	2 秒

#### 6.1.2.5.2 初始化状态

测试环境如5.1节中定义。

- 如附录A所示，将测试系统连到UE定位天线连接头上。
- 对于3GPP TS 37.571-5中的GNSS 场景 #5，按测试参数表设置参数。
- 打开UE。

#### 6.1.2.5.3 测试步骤

- 如3GPP TS 37.571-5的 6.2.1.2，开启GNSS 场景 #5；
- 启动UE定位功能，删除UE上所有位置相关信息，包括历书、星历、时间、位置等；
- 记录接收到的有效定位结果，记录接收的时间。如果接收时间和上次接收时间的差值大于2.5秒，则记录一次定位失败点。否则，按步骤d)处理此结果。
- 将定位信息与步骤a)中UE使用的仿真位置信息对比，计算二维定位误差。将二维定位误差与测试要求的数值比较，记录一次定位成果结果或定位失败结果；
- 如果UE发送的第一个定位结果于GNSS开始场景前240秒，提前结束测试。否则收集定位结果持续900秒，从步骤3中记录的时间开始。如果连续两次定位的时间差大于240秒，提前结束测试。根据测试要求，利用搜集的定位成功点和定位失败点来确定成功或失败。

#### 6.1.2.5.4 测试要求

UE 在表 35 的参数下要满足表 37 中的要求和成功率，根据 37.571-1 附录 D，其置信水平为 95%。

表 37 性能要求

成功率	2-D定位误差	周期更新间隔
95 %	51.3 m	1.5-2.5s

### 6.1.3 自治北斗/GPS 双模定位

#### 6.1.3.1 接收机灵敏度

接收机灵敏度用于验证终端在弱卫星信号条件下，冷启动时的首次定位性能。

##### 6.1.3.1.1 最小性能要求

接收机灵敏度测试在表38参数下应满足表39所规定的精度和响应时间。

表 38 测试参数

参数		单位	值
卫星数	总卫星数	-	6
	北斗卫星数	-	3
	GPS高功率信号卫星数	-	1
	GPS低功率信号卫星数	-	2
HDOP范围			1.4 到2.1
传播条件		-	AWGN
北斗参考信号功率		dBm	TBD
GPS参考高信号功率		dBm	TBD
GPS参考低信号功率		dBm	TBD
注：根据UE能力，GPS这里可以指GPS L1 C/A、现代化GPS、或者两者。			

表 39 最小性能要求

成功率	2-D定位误差	最大响应时间
95 %	100 米	120秒

#### 6.1.3.1.2 初始化状态

测试环境如5.1节中定义。

- 如附录A所示，将测试系统连到UE定位天线连接头上。
- 对于3GPP TS 37.571-5中的GNSS 场景 #1，按测试参数表设置参数。从3GPP TS 37.571-56.2.1.2模拟的星座表格中选择首个卫星SV ID作为高功率的卫星。
- 打开UE。

#### 6.1.3.1.3 测试步骤

- 如3GPP TS 37.571-5的 6.2.1.2，开启GNSS 场景 #1，根据3GPP TS 37.571-5 6.2.1.2.6描述的方法，UE位置随机位于参考位置3 km以内，UE的高度随机位于参考椭球面高度0 m 到 500 m之间；
- 启动UE定位功能，删除UE上所有位置相关信息，包括历书、星历、时间、位置等；
- 如果UE在最大响应时间内，返回一个有效的定位结果，记录结果并根据步骤d) 进行处理。如果UE在最大响应时间内没有返回有效结果，记录为一次测试失败结果；
- 读取定位结果，与步骤a) 中UE使用的仿真位置信息对比，计算二维定位误差。将二维定位误差与测试要求中的数值比较，记录一次定位成果结果或定位失败结果；
- 用GNSS场景#2取代场景#1，重复步骤a) 到d) ，这样参考位置会发生足够变化。选择相关表格中定义的第一颗卫星SV ID作为高信号功率的卫星进行3GPP TS 37.571-56.2.1.2的仿真。在步骤a) 中UE的位置和高度都使用新的随机数值。
- 重复步骤a) 到e) 直到满足测试要求。每次使用场景#1 或 #2时，GNSS场景的开始时间将比上次使用时延后2分钟。一旦一个场景达到其运行时间，从起始时间重新开始。每次使用场景

#1 或 #2时, 从相关表格中选择上次使用的下一颗卫星SV ID作为高信号功率的卫星进行3GPP TS 37.571-56.2.1.2的仿真。

#### 6.1.3.1.4 测试要求

UE 在表 40 参数下要满足表 41 中的要求和成功率, 根据 37.571-1 附录 D, 其置信水平为 95%。

表 40 测试参数

参数		单位	值
卫星数	总卫星数	-	6
	北斗卫星数	-	3
	GPS高功率信号卫星数	-	1
	GPS低功率信号卫星数	-	2
HDOP范围			1.4 到2.1
传播条件		-	AWGN
北斗参考信号功率		dBm	TBD
GPS参考高信号功率		dBm	TBD
GPS参考低信号功率		dBm	TBD
注: 根据UE能力, GPS这里可以指GPS L1 C/A、现代化GPS、或者两者。			

表 41 性能要求

成功率	2-D定位误差	最大响应时间
95 %	101.3米	120.3秒

#### 6.1.3.2 标称精度

标称精度用于验证终端在没有有效的历书、星历、时间和本机概略位置信息时, 在静态理想信号条件下, 冷启动时的首次定位性能。

##### 6.1.3.2.1 最小性能要求

冷启动首次定位标称精度在表42参数下应满足表43所规定的精度和冷启动首次定位时间。

表 42 测试参数

参数		单位	值
卫星数	总卫星数	-	6
	北斗卫星数	-	3
	GPS卫星数	-	3
HDOP范围			1.4 到2.1
传播条件		-	AWGN
北斗参考信号功率		dBm	-128.5

表 42 测试参数 (续)

参数	单位	值
GPS参考信号功率	dBm	-128.5
注：根据UE能力，GPS这里可以指GPS L1 C/A、现代化GPS、或者两者。		

表 43 最小性能要求

成功率	2-D定位误差	最大冷启动首次定位时间
95 %	15米	120秒

#### 6.1.3.2.2 初始化状态

测试环境如5.1节中定义。

- 如附录A所示，将测试系统连到UE定位天线连接头上。
- 对于3GPP TS 37.571-56.2.1.2.1 GNSS Scenario #1Sub-Test 10，按测试参数表设置参数。
- 打开UE。

#### 6.1.3.2.3 测试步骤

- 开启3GPP TS 37.571-5 6.2.1.2.1GNSS Scenario #1Sub-Test 10，根据3GPP TS 37.571-5 6.2.1.2.6描述的方法，UE位置随机位于参考位置3km以内，UE的高度随机位于参考椭球面高度0m到500m之间；
- 启动UE定位功能，删除UE上所有位置相关信息，包括历书、星历、时间、位置等；
- 如果UE在最大冷启动首次定位时间内，返回一个有效的定位结果，记录结果并根据步骤d) 进行处理。如果UE在最大冷启动首次定位时间内没有返回有效结果，记录为一次测试失败结果；
- 读取定位结果，与步骤a) 中UE使用的仿真位置信息对比，计算二维定位误差。将二维定位误差与测试要求中的数值比较，记录一次定位成果结果或定位失败结果；
- 用3GPP TS 37.571-5 6.2.1.2.2GNSS Scenario #2 取代 6.2.1.2.1 GNSS Scenario #1，重复步骤a) 到d)，这样参考位置会发生足够变化。在步骤a) 中UE的位置和高度都使用新的随机数值。
- 重复步骤a) 到e) 直到满足测试要求。每次使用GNSS场景#1或#2时，GNSS场景的开始时间将比上次使用时延后2分钟。一旦一个场景达到其运行时间，从起始时间重新开始。

#### 6.1.3.2.4 测试要求

UE 在表 42 参数下要满足表 44 中的要求和成功率，根据 37.571-1 附录 D，其置信水平为 95%。

表 44 性能要求

成功率	2-D定位误差	最大冷启动首次定位时间
95 %	16.3米	120.3秒

#### 6.1.3.3 动态范围

### 6.1.3.3.1 最小性能要求

动态范围测试在表45参数下应满足表46所规定的精度和响应时间。

表 45 测试参数

参数		单位	值
卫星数	总卫星数	-	6
	北斗高功率信号卫星数	-	1
	北斗低功率信号卫星数	-	2
	GPS高功率信号卫星数	-	1
	GPS低功率信号卫星数	-	2
HDOP范围			1.4 到2.1
传播条件		-	AWGN
北斗参考高信号功率		dBm	TBD
北斗参考低信号功率		dBm	TBD
GPS参考高信号功率		dBm	TBD
GPS参考低信号功率		dBm	TBD
注：根据UE能力，GPS这里可以指GPS L1 C/A、现代化GPS、或者两者。			

表 46 最小性能要求

成功率	2-D定位误差	最大响应时间
95 %	100 米	120秒

### 6.1.3.3.2 初始化状态

测试环境如5.1节中定义。

- 如附录A所示，将测试系统连到UE定位天线连接头上。
- 对于3GPP TS 37.571-5中的GNSS 场景 #1，按测试参数表设置参数。
- 打开UE。

### 6.1.3.3.3 测试步骤

- 如3GPP TS 37.571-5的 6.2.1.2，开启GNSS 场景 #1，根据3GPP TS 37.571-5 6.2.1.2.6描述的方法，UE位置随机位于参考位置3 km以内，UE的高度随机位于参考椭球面高度0 m 到 500 m之间；
- 启动UE定位功能，删除UE上所有位置相关信息，包括历书、星历、时间、位置等；
- 如果UE在最大响应时间内，返回一个有效的定位结果，记录结果并根据步骤d) 进行处理。如果UE在最大响应时间内没有返回有效结果，记录为一次测试失败结果；
- 读取定位结果，与步骤a) 中UE使用的仿真位置信息对比，计算二维定位误差。将二维定位误差与测试要求中的数值比较，记录一次定位成果结果或定位失败结果；
- 用GNSS场景#2取代场景#1，重复步骤a) 到d) ，这样参考位置会发生足够变化。在步骤a) 中UE的位置和高度都使用新的随机数值。

f) 重复步骤a)到e)直到满足测试要求。每次使用场景#1或#2时，GNSS场景的开始时间将比上次使用时延后2分钟。一旦一个场景达到其运行时间，从起始时间重新开始。

#### 6.1.3.3.4 测试要求

UE要在表47测试参数下满足表48中的要求和成功率，根据37.571-1附录D，其置信水平为95%。

表47 测试参数

参数		单位	值
卫星数	总卫星数	-	6
	北斗高功率信号卫星数	-	1
	北斗低功率信号卫星数	-	2
	GPS高功率信号卫星数	-	1
	GPS低功率信号卫星数	-	2
HDOP范围			1.4 到2.1
传播条件		-	AWGN
北斗参考高信号功率		dBm	TBD
北斗参考低信号功率		dBm	TBD
GPS参考高信号功率		dBm	TBD
GPS参考低信号功率		dBm	TBD
注：根据UE能力，GPS这里可以指GPS L1 C/A、现代化GPS、或者两者。			

表48 性能要求

成功率	2-D定位误差	最大响应时间
95 %	101.3米	120.3秒

#### 6.1.3.4 多径场景

##### 6.1.3.4.1 最小性能要求

多径场景测试在表49表49参数下应满足表50所规定的精度和响应时间。

表49 测试参数

参数		单位	值
卫星数	总卫星数	-	6
	北斗单径信道卫星数	-	1
	北斗两径信道卫星数	-	2
	GPS单径信道卫星数	-	1
	GPS两径信道卫星数	-	2
HDOP范围			1.4 到2.1
传播条件		-	AWGN



表 49 测试参数 (续)

参数	单位	值
北斗参考信号功率	dBm	TBD
GPS参考信号功率	dBm	TBD
注：根据UE能力，GPS这里可以指GPS L1 C/A、现代化GPS、或者两者。		

表 50 最小性能要求

成功率	2-D定位误差	最大响应时间
95 %	100 米	120秒

#### 6.1.3.4.2 初始化状态

测试环境如5.1节中定义。

- 如附录A所示，将测试系统连到UE定位天线连接头上。
- 对于3GPP TS 37.571-5中的GNSS 场景 #1，按测试参数表设置参数。
- 打开UE。

#### 6.1.3.4.3 测试步骤

- 如3GPP TS 37.571-5的 6.2.1.2，开启GNSS 场景 #1，根据3GPP TS 37.571-5 6.2.1.2.6描述的方法，UE位置随机位于参考位置3 km以内，UE的高度随机位于参考椭球面高度0 m 到 500 m之间，多径模型中两条径的初始相位差在0到 $2\pi$ 之间随机选择。
- 启动UE定位功能，删除UE上所有位置相关信息，包括历书、星历、时间、位置等；
- 如果UE在最大响应时间内，返回一个有效的定位结果，记录结果并根据步骤d) 进行处理。如果UE在最大响应时间内没有返回有效结果，记录为一次测试失败结果；
- 读取定位结果，与步骤a) 中UE使用的仿真位置信息对比，计算二维定位误差。将二维定位误差与测试要求中的数值比较，记录一次定位成果结果或定位失败结果；
- 用GNSS场景#2取代场景#1，重复步骤a) 到d)，这样参考位置会发生足够变化。在步骤a) 中UE的位置和高度都使用新的随机数值。
- 重复步骤a) 到e) 直到满足测试要求。每次使用场景#1 或 #2时，GNSS场景的开始时间将比上次使用时延后2分钟。一旦一个场景达到其运行时间，从起始时间重新开始。

#### 6.1.3.4.4 测试要求

UE 要在表 49 测试参数下满足表 51 中的要求和成功率，根据 37.571-1 附录 D，其置信水平为 95%。

表 51 性能要求

成功率	2-D定位误差	最大响应时间
95 %	101.3米	120.3秒

#### 6.1.3.5 移动场景和周期更新

##### 6.1.3.5.1 最小性能要求

首次位置估计上报后，周期上报的位置估计在表52测试参数下应满足表53中的要求。

表 52 测试参数

参数		单位	值
卫星数	总卫星数	-	6
	北斗卫星数	-	3
	GPS卫星数	-	3
HDOP范围			1.4 到2.1
传播条件		-	AWGN
北斗参考信号功率		dBm	TBD
GPS参考信号功率		dBm	TBD
注：根据UE能力，GPS这里可以指GPS L1 C/A、现代化GPS、或者两者。			

表 53 最小要求

成功率	2-D定位误差	周期性上报间隔
95 %	50米	2 秒

#### 6.1.3.5.2 初始化状态

测试环境如5.1节中定义。

- 如附录A所示，将测试系统连到UE定位天线连接头上。
- 对于3GPP TS 37.571-5中的GNSS 场景 #5，按测试参数表设置参数。
- 打开UE。

#### 6.1.3.5.3 测试步骤

- 如3GPP TS 37.571-5的 6.2.1.2，开启GNSS 场景 #5；
- 启动UE定位功能，删除UE上所有位置相关信息，包括历书、星历、时间、位置等；
- 记录接收到的有效定位结果，记录接收的时间。如果接收时间和上次接收时间的差值大于2.5秒，则记录一次定位失败点。否则，按步骤d)处理此结果。
- 将定位信息与步骤a)中UE使用的仿真位置信息对比，计算二维定位误差。将二维定位误差与测试要求的数值比较，记录一次定位成果结果或定位失败结果；
- 如果UE发送的第一个定位结果于GNSS开始场景240秒内，提前结束测试。否则收集定位结果持续900秒，从步骤c)中记录的时间开始。如果连续两次定位的时间差大于240秒，提前结束测试。根据测试要求，利用搜集的定位成功点和定位失败点来确定成功或失败。

#### 6.1.3.5.4 测试要求

UE 在表 52 的参数下要满足表 54 中的要求和成功率，根据 37.571-1 附录 D，其置信水平为 95%。

表 54 性能要求

成功率	2-D定位误差	周期更新间隔
95 %	51.3 m	1.5s-2.5s

## 6.2 网络辅助定位

网络辅助定位测试中接收机灵敏度、标称精度、动态范围、多径场景测试适用于支持控制面、用户面网络辅助定位的终端，移动场景和周期更新测试项仅适用于支持控制面网络辅助定位周期性报告的终端，其中细时间辅助灵敏度测试项仅适用于支持细时间辅助能力的终端。

对于支持单 SIM 卡的移动通信终端插单张 SIM 卡，对于支持双 SIM 卡的移动通信终端插入两张 SIM 卡，并且两张 SIM 卡都完成附着流程。

网络辅助定位测试所包含的子测试项如下表所示，可根据被测终端对 GNSS 的支持情况选择子测试项。例如，对于仅支持网络辅助北斗定位的被测终端，可选择子测试项 9（仅 A-BDS）进行网络辅助定位测试。

表 55 网络辅助定位子测试项

子测试项编号	被测终端的GNSS支持情况
1	仅 A-GPS L1 C/A
2	仅 A-GLONASS
3	仅 A-Galileo
4	仅 A-GPS 和 Modernized GPS
5	仅 A-GPS 和 A-GLONASS (Note)
8	仅 A-GPS 和 A-Galileo (Note)
9	仅 A-BDS
10	仅 A-GPS 和 A-BDS (Note)
11	仅 A-GPS 和 A-GLONASS 和 A-BDS (Note)
12	仅 A-GPS 和 A-Galileo 和 A-GLONASS (Note)
13	仅 A-GPS 和 A-Galileo 和 A-BDS (Note)

注:此处的“GPS”根据被测终端的能力可代表GPS L1 C/A, 或Modernized GPS, 或GPS L1 C/A和Modernized GPS。

### 6.2.1 网络辅助定位性能测试

#### 6.2.1.1 接收机灵敏度

##### 6.2.1.1.1 粗时间辅助灵敏度

见3GPP TS 37.571-1中7.1.1节。

##### 6.2.1.1.2 细时间辅助灵敏度

见3GPP TS 37.571-1中7.1.2节。

#### 6.2.1.2 标称精度

见3GPP TS 37.571-1中7.2节。

#### 6.2.1.3 动态范围

见3GPP TS 37.571-1中7.3节。

#### 6.2.1.4 多径场景

见3GPP TS 37.571-1中7.4节。

#### 6.2.1.5 移动场景和周期更新

见3GPP TS 37.571-1中7.5节。

### 6.2.2 LTE 异频小区切换过程中，进行网络辅助定位性能测试

测试目的：当被测终端进行切换，被测终端能正确的进行网络辅助定位，且测试过程中被测终端运行正常。

预制条件：

- a) 支持双卡的被测终端插入SIM1和SIM2，支持单卡的被测终端插入单卡SIM1；
- b) 配置小区1和小区2互为异频小区；
- c) 小区1：Band:1, DLEARFCN:100, ULEARFCN:18100；
- d) 小区2：Band:3, DLEARFCN:1850, ULEARFCN:19850。

测试步骤：

- a) 设置 Cell11 RSRP=-70dBm, Cell12 RSRP=-110dBm, 打开小区1和小区2信号；
- b) 重启被测终端，被测终端附着成功，对于支持双卡的被测终端，两张SIM卡都附着成功；
- c) 更改Cell1 RSRP 为Cell12 RSRP=-70dBm, Cell11 RSRP=-90dBm 触发被测终端从Cell11到Cell12的切换，且切换成功；
- d) 等待2分钟，更改Cell1 RSRP 为Cell11 RSRP=-70dBm, Cell11 RSRP=-90dBm 触发被测终端从Cell12到Cell11的切换，且切换成功；
- e) 重复步骤c) 到d)，在切换的过程中，运行网络辅助定位用例。

预期结果：运行的网络辅助定位用例，符合用例中通过的条件。

在如上预置条件和测试步骤下，运行如下测试用例。

#### 6.2.2.1 接收机灵敏度

##### 6.2.2.1.1 粗时间辅助灵敏度

见3GPP TS 37.571-1中7.1.1节。

##### 6.2.2.1.2 细时间辅助灵敏度

见3GPP TS 37.571-1中7.1.2节。

##### 6.2.2.2 标称精度

见3GPP TS 37.571-1中7.2节。

##### 6.2.2.3 动态范围

见3GPP TS 37.571-1中7.3节。

##### 6.2.2.4 多径场景

见3GPP TS 37.571-1中7.4节。

##### 6.2.2.5 移动场景和周期更新

见3GPP TS 37.571-1中7.5节。

### 6.2.3 数传过程中，进行网络辅助定位性能测试

测试目的：当被测终端以数据传输为背景，被测终端能正确的进行网络辅助定位，且测试过程中被测终端运行正常。

预制条件：

- a) 支持双卡的被测终端插入SIM1和SIM2，支持单卡的被测终端插入单卡SIM1；
- b) 小区1主要配置：带宽：20MHz；Band：1；下行传输模式：TM4；下行MCS：28；
- c) UDP下行平均速率 $\geq 90$ Mbps。

测试步骤：

- a) 重启被测终端。被测终端附着成功，对于支持双卡的被测终端两张SIM卡都附着成功；
- b) 进行UDP下行传输，记录下行UDP平均速率；
- c) 在被测终端进行数据传输过程中，运行网络辅助定位用例；
- d) 网络辅助定位用例运行结束，结束UDP传输。

预期结果：运行的网络辅助定位用例，符合用例中通过的条件。

在如上预置条件和测试步骤下，运行如下测试用例。

#### 6.2.3.1 接收机灵敏度

##### 6.2.3.1.1 粗时间辅助灵敏度

见3GPP TS 37.571-1中7.1.1节。

##### 6.2.3.1.2 细时间辅助灵敏度

见3GPP TS 37.571-1中7.1.2节。

##### 6.2.3.2 标称精度

见3GPP TS 37.571-1中7.2节。

##### 6.2.3.3 动态范围

见3GPP TS 37.571-1中7.3节。

##### 6.2.3.4 多径场景

见3GPP TS 37.571-1中7.4节。

##### 6.2.3.5 移动场景和周期更新

见3GPP TS 37.571-1中7.5节。

### 6.2.4 VoLTE业务中，进行网络辅助定位性能测试

测试目的：当被测终端保持VoLTE，被测终端能正确的进行网络辅助定位，且测试过程中被测终端不会死机。

预制条件：

- a) 支持双卡的被测终端插入SIM1和SIM2，支持单卡的被测终端插入单卡SIM1；
- b) 小区配置：band：38。

测试步骤：

- a) 重启被测终端。被测终端附着成功，对于支持双卡的被测终端，两张SIM卡都附着成功并成功注册IMS；
- b) 触发被测终端拨打VoLTE电话，验证VoLTE电话建立成功；
- c) 运行网络辅助定位用例；
- d) 网络辅助定位用例运行结束，结束VoLTE电话。

预期结果：运行的网络辅助定位用例，符合用例中通过的条件。

在如上预置条件和测试步骤下，运行如下测试用例。

#### 6.2.4.1 接收机灵敏度

##### 6.2.4.1.1 粗时间辅助灵敏度

见3GPP TS 37.571-1中7.1.1节。

##### 6.2.4.1.2 细时间辅助灵敏度

见3GPP TS 37.571-1中7.1.2节。

#### 6.2.4.2 标称精度

见3GPP TS 37.571-1中7.2节。

#### 6.2.4.3 动态范围

见3GPP TS 37.571-1中7.3节。

#### 6.2.4.4 多径场景

见3GPP TS 37.571-1中7.4节。

#### 6.2.4.5 移动场景和周期更新

见3GPP TS 37.571-1中7.5节。

### 6.2.5 支持 5G 移动通信终端的网络辅助定位测试（TBD, 跟随 3GPP 5G 标准更新）

#### 6.2.5.1 NSA 小区驻留成功后，进行网络辅助定位功能测试

测试目的：被测终端驻留在NSA小区，被测终端能正确的进行网络辅助定位，且被测终端运行正常。

预制条件：

- a) 被测终端插入SIM1；
- b) 小区配置：NSA 3a或3x。

测试步骤：

- a) 重启被测终端，终端附着成功；
- b) 运行网络辅助定位用例。

预期结果：运行的网络辅助定位用例，符合用例中通过的条件。

附录 A  
(资料性)  
自治卫星定位测试连接图

GNSS: 这里 GNSS 包括仅 GPS, 仅 BDS 或 GPS 和 BDS 混合卫星系统。

GNSS Test System: 能够输出 GNSS 测试中需要的卫星场景的设备或系统。

自治卫星定位测试系统连接图见图 A.1。

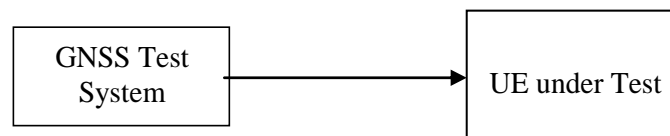


图 A.1 自治卫星定位测试系统连接图



附录 B  
(资料性)  
GNSS 场景相对信号功率

北斗卫星定位系统中包含 D1 和 D2 两类信号类型，其中 D1 代表 MEO/IGSO 卫星 B1I 信号类型，D2 则代表 GEO 卫星 B1I 信号类型。D1 信号类型的相对信号功率为 0dB，D2 信号类型的相对信号功率为+5dB。

在本文件中，测试场景内所定义的是卫星的参考信号功率。每个模拟的卫星信号功率应当设置为测试场景定义的参考信号功率加上相对信号功率。





电信终端产业协会团体标准

支持北斗的移动通信终端定位技术要求及测试方法  
第 1 部分：射频最小性能

T/TAF 075.1—2022

\*

版权所有 侵权必究

电信终端产业协会印发

地址：北京市西城区新街口外大街 28 号

电话：010-82052809

电子版发行网址：[www.taf.org.cn](http://www.taf.org.cn)